

# motoare pentru sisteme de umbrire comenzi inteligente

## Setarea pozițiilor finale pentru motoarele Smart 35 SE 10 – 13

Motoarele tubulare **Smart SE**, cu **întrerupător**, sunt echipate cu **limitatoare de cursă electronice**, **buton de pană de curent/programare**, **funcție de detectare a înghețului**, **obstacolelor și de reîntoarcere automată**.

La instalare, **se recomandă utilizarea unui opritor rigid!** (DS 282 A sau B)

Aceste motoare au un cablu cu **5 fire**. Pe lângă obișnuitele maro, negru, verde/galben și albastru, există și un fir **alb**, care este folosit **doar** pentru setarea pozițiilor de capăt cu **cablul** de programare.

În alte cazuri **nu trebuie** conectat!



### Setare automată a pozițiilor de capăt:

- Conectați motorul la **cablul de programare** sau direct la rețea printr-un **întrerupător!**
- Apăsați și mențineți apăsat butonul pentru direcția „**sus**”.
- Motorul va ridica copertina până la opritorul superior, iar după ce se tensionează, va porni automat **în jos**. **Opritorul rigid va tensiona** copertina la poziția de capăt inferioară, apoi motorul **va ridica complet copertina** în poziția de capăt superioară!

**Setarea pozițiilor de capăt s-a terminat!**

### Setare manuală a pozițiilor finale:

**Butonul de programare / verde** se găsește atât pe cablu, cât și pe capul motorului (**transparent!**)

- După conectare, dați o **comandă de „sus”** motorului, apoi apăsați și **mențineți apăsat butonul de programare**. Motorul se va mișca până când eliberați butonul!

**Poziția în care eliberați butonul devine poziția finală superioară.**

- Apoi dați o **comandă de „jos”** motorului și **mențineți-o apăsată**. Motorul se va mișca până când eliberați butonul!

**Poziția în care eliberați butonul devine poziția finală inferioară.**

**Setarea pozițiilor finale s-a terminat!**

Dacă doriți să **modificați pozițiile finale**, atât **poziția superioară**, cât și cea **inferioară** trebuie **reprogramate!**

### Activarea funcției de reîntoarcere:

- Aduceți materialul în poziția finală **superioară**.
- Puneți comutatorul în poziția de **stop**, apoi apăsați **butonul / comutatorul „sus”, și după 0,5 secunde reveniți în poziția de stop**.
- Repetați aceste operații de **3 ori!**

După a treia repetare, în maxim **0,5 secunde** porniți copertina în jos cu **butonul „jos”** până la poziția finală **inferioară**.

- Odată ce a ajuns în poziția inferioară:
- Puneți comutatorul în poziția de **stop**, apoi apăsați butonul / întrerupătorul **„jos”, și după 0,5 secunde reveniți în poziția de stop**.
- Repetați aceste operații de **3 ori!**

**Activarea funcției de reîntoarcere s-a terminat!**  
**Pentru dezactivarea funcției, repetați pașii de mai sus.**

### Setările pentru detectarea obstacolelor cu sensibilitate extra (3 niveluri):

#### 1. **Implicit** activat (setare de bază)!

Dacă nu se află deja în acest mod, **activarea** se poate efectua astfel:

**Puneți** întrerupătorul de perete sau al cablului de programare **în poziția 0**, apoi **apăsați și mențineți apăsat butonul de programare** de pe motor sau de pe cablul de programare, **și dați** cu comutatorul **comandă continuă de SUS sau JOS** (astfel încât țineți ambele butoane apăstate)!

După **5 secunde**, motorul va face **o singură mișcare sus/jos!** Atunci eliberați butonul!

Motorul nu va detecta **obstacolele în ultimele 20 cm** de la pozițiile finale **superioare și inferioare**, iar în restul cursei este cu sensibilitate extra.

2. **Puneți** întrerupătorul de perete sau al cablului de programare **în poziția 0**, **apăsați și mențineți** apăsat butonul de programare de pe motor sau cablu **și dați comandă continuă de SUS sau JOS** (astfel încât țineți ambele butoane apăstate)! După **5 secunde**, motorul va face **două mișcări sus/jos!** **Eliberați butonul!**

Motorul nu va detecta **obstacolele în ultimele 4cm** de la poziția finală **superioară**, iar în restul cursei este cu sensibilitate extra.

3. **Puneți** întrerupătorul de perete sau al cablului de programare **în poziția 0**, **apăsați și mențineți** apăsat butonul de programare de pe motor sau cablu **și dați comandă continuă de SUS sau JOS** (astfel încât țineți ambele butoane apăstate)!

După **5 secunde**, motorul va face **trei mișcări sus/jos!** Eliberați butonul! **În acest mod, detectarea extra sensibilă a obstacolelor este inactivă** pe toată cursa. **(Totuși, funcția de reîntoarcere automată rămâne activă**, dar doar în cazul în care **opritorul rigid tensionează copertina** în interiorul casetei).

